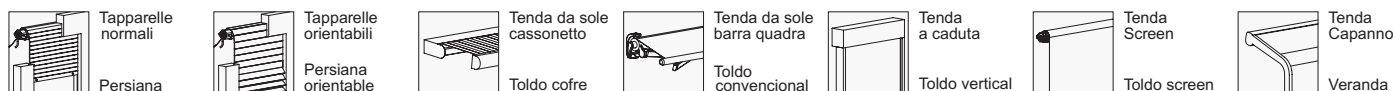


Atom \varnothing 45 mm 42 Nm 14 rpm

Motore tubolare 42 Nm 14 rpm con finecorsa elettronico e ricevitore radio integrato
 Motor tubular 42 Nm 14 rpm con fin de carrera electrónico y receptor de radio integrado

TIPOLOGIA DI APPLICAZIONE | TIPOS DE APLICACIÓN



€ 84,00
+ tax



CARATTERISTICHE GENERALI

- La versatilità di questo prodotto permette di ridurre il numero di codici e lo stock a magazzino.
- Struttura finecorsa e testata completamente in alluminio.
- Programmazione rapida ed intuitiva.
- Il motore apprende il tipo di applicazione nel quale viene installato ed ottimizza il proprio funzionamento in base ad esso.
- La regolazione dei finecorsa avviene attraverso i pulsanti di comando o da trasmettitore, nessun dispositivo particolare è richiesto per la programmazione del motore.
- I pulsanti di comando (opzionali) devono essere a posizioni momentanee.
- È possibile collegare in parallelo più pulsanti di comando.
- Logica di funzionamento dei pulsanti selezionabile (impulso o uomo presente).
- Rilevamento dell'ostacolo in discesa (solo se si utilizza adattatori serie "compensati").
- Rilevamento sforzo in salita (catenacci, ghiaccio o sporco).
- Finecorsa intermedio.
- Regolazione micrometrica dei finecorsa.
- Riduzione di coppia.
- Se necessario, il motore può essere resettato anche da trasmettitore, senza operare sull'impianto elettrico.
- Compatibile con sensori radio vento, sole, pioggia.
- Fino a 40 codici radio memorizzabili.
- Disponibili diversi modelli di staffe e adattatori.

CARACTERÍSTICAS GENERALES

- La versatilidad de este producto permite reducir el número de referencias en el stock del almacén.
- Estructura del final de carrera y cabezal fabricado totalmente en aluminio.
- Programación rápida e intuitiva.
- El motor aprende del tipo de aplicación en el cual viene instalado y optimiza el propio funcionamiento.
- La regulación del final de carrera se configura a través de los pulsadores o del emisor, ningún dispositivo adicional es necesario para la programación del motor.
- Los pulsadores de comando (opcionales) son a pulsación momentánea.
- Es posible conectar en paralelo más de un pulsador de control.
- Lógica de funcionamiento de los pulsadores modificable (impulso o hombre presente).
- Detección de obstáculo en bajada (requiere adaptador compensado)
- Detección de esfuerzo en subida (ganchos, cadenas o suciedad)
- Fin de carrera intermedio configurable
- Regulación micrométrica del final de carrera.
- Reducción del par de cierre.
- Fin de carrera intermedio configurable
- Regulación micrométrica del final de carrera.
- Reducción del par de cierre.
- Si es necesario, el motor puede ser devuelto a condiciones de fábrica sin operar sobre la instalación eléctrica.
- Compatible con sensores de viento, sol y lluvia por radio
- Hasta 40 códigos de radio en memoria.
- Disponible diversos modelos de soportes y adaptadores